

თემა 7. ოპერატორული მეთოდი

განხილულ სპეცირალურ მეთოდთან მჭიდროდ დაკავშირებულია ფართოდ გავცელებული ოპერატორული მეთოდი, რომელიც ეფუძნება სისტემაში შესავალი და გამოსავალი სიგნალების წარმოდგენაზე ლაპლასის გარდაქმნების გამოყენებას.

7.1. დიფერენციალური განტოლებების ამოხსნა ოპერატორული მეთოდით

ლაპლასის გარდაქმნა არის მოქნილი და მძლავრი მეთოდი, რომელიც სტანდარტული პროცედურების ჩატარებით იძლევა საშუალებას ამოგებისათვის მუდმივი კოეფიციენტების შემცველი წრფივი დიფერენციალური განტოლებები. ზუსტად ამ თვისებამ განაპირობა მისი გამოყენება სამეცნიერო კვლევებში და საინჟინრო გამოვლებში.

ვთქვათ დიფერენციალური განტოლება

$$\begin{aligned} a_n \frac{d^n u_{\partial \wedge \partial}}{dt^n} + a_{n-1} \frac{d^{n-1} u_{\partial \wedge \partial}}{dt^{n-1}} + \dots + a_1 \frac{du_{\partial \wedge \partial}}{dt} + a_0 u_{\partial \wedge \partial} = \\ = b_m \frac{d^m u_{\partial \wedge \partial}}{dt^m} + b_{m-1} \frac{d^{m-1} u_{\partial \wedge \partial}}{dt^{m-1}} + \dots + b_1 \frac{du_{\partial \wedge \partial}}{dt} + b_0 u_{\partial \wedge \partial} \end{aligned} \quad (1.71)$$

ადგენს შესაბამისობის კანონს წრფივი სტაციონარული სისტემის შესავალსა და გამოსასვლელს შორის. შემოვიტანოთ შეზღუდვები. დაგუშვათ, რომ შესასვლელი სიგნალი $u_{\partial \wedge \partial}(t) = 0$

როცა $t < 0$. რადიოტექნიკური ხელსაწყოების სპეციფიკიდან გამომდინარე საწყისი პირობები ავირჩიოთ ნულის ტოლად:

$u_{\partial \wedge \partial}(0) = u'_{\partial \wedge \partial}(0) = \dots = u^{(n-1)}_{\partial \wedge \partial}(0) = 0$. ბოლოს, მივიღოთ, რომ შესასვლელი სიგნალების დასაშვები მნიშვნელობები არ შეიცავს ფუნქციებს, რომლებიც დროში ისე სწრაფად იზრდებიან, რომ მათვის ლაპლასის გარდაქმნა არ არსებობს. (მათებატიკურად ნულოვანი საწყისი პირობები ნიშნავს იმას, რომ შესასვლელი სიგნალის წარმოშობის მომენტამდე სისტემა არ შეიცავს დაგროვილ ენერგიას).

ორიგინალსა და გამოსახულებას შორის შესაბამისობის კანონი ავდნიშნოთ შემდეგნაირად: $u_{\partial \wedge \partial}(t) \leftrightarrow U_{\partial \wedge \partial}(p)$,

$u_{\partial \wedge \partial}(t) \leftrightarrow U_{\partial \wedge \partial}(p)$. (1.71) განტოლების ორივე მხრიდან გამოვთვალოთ ლაპლასის გარდაქმნა, მივიღებთ (1.72):

$$(a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} + \dots + a_1 p + a_0) U_{\partial \wedge \partial}(p) = (b_m p^m + b_{m-1} p^{m-1} + \dots + b_1 p + b_0) U_{\partial \wedge \partial}(p).$$

მნიშვნელოვანი მახასიათებელი, რომელზეც აგებულია ოპერატორული მეთოდი, არის გამოსასვლელი სიგნალის გამოსახულების შეფარდება შესასვლელ სიგნალთან:

$$K(p) = \frac{U_{\text{გამ}}(p)}{U_{\text{შე}}(p)}, \quad (1.73)$$

რომელსაც ეწოდება განსახილავი სისტემის გადამცემი ფუნქცია ან გადაცემის ოპერატორული კოეფიციენტი.

ფორმულა (1.72) შესაბამისად

$$K(p) = \frac{b_m p^m + b_{m-1} p^{m-1} + \dots + b_1 p + b_0}{a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} + \dots + a_1 p + a_0}, \quad (1.74)$$

თუ ეს ფუნქცია ცნობილია, მაშინ მოცემულ შესასვლელ ზემოქმედებაზე სისტემის გამოსავალი რეაქციის პოვნა იძლევა სამ ეტაპად:

$$1. u_{\text{შე}}(t) = U_{\text{შე}}(p),$$

$$2. U_{\text{გამ}}(p) = K(p)U_{\text{შე}}(p),$$

$$3. U_{\text{გამ}}(p) = u_{\text{გამ}}(t)$$

ტერმინი ”ოპერატორული მეთოდი“ ისტორიულად მოდის სევისაიდის ცნობილი ნაშრომებიდან. მას შემოგვთავაზა წრფივ ელექტრულ წრედებში დიფერენციალური განტოლებებით აღწერილი გარდამავალი პროცესების ამოსენა სიმბოლური ხერხით. სევისაიდის მეთოდი ეფუძნება სიმბოლურ ჩანაცვლებას - დიფერენციორების ოპერატორის d/dt -ის კომპლექსურ რიცხვზე p -ზე ჩანაცვლებას.

7.2. გადაცემის ფუნქციის თვისებები

თუ შევადარებოთ (1.74) და (1.41) ფორმულებს, დავრწმუნდებს, ბიომ ფუნქცია $K(p)$ არის რეზულტატი გადაცემის სიხშირული კოეფიციენტის $K(j\omega)$ ანალიტიკური გაგრძელებისა წარმოსახვითი $j\omega$ დერმით მთელი კომპლექსური სიბრტყის $p = \sigma + j\omega$ სიხშირების სიბრტყეზე. ფუნქცია $K(p)$ ანალიტიკურია მთელ p სიბრტყეზე, გარდა იმ ზღვრული რაოდენობის წერტილებისა p_1, p_2, \dots, p_n რომლებიც არიან ფორმულა (1.74)-ის მნიშვნელის ფესვები. ამ წერტილებს, ანუ განტოლების $a_n p^n + a_{n-1} p^{n-1} + \dots + a_1 p + a_0 = 0$ ფესვებს, უწოდებენ

გადამცემი ფუნქციის $K(p)$ -ს პოლუსებს.

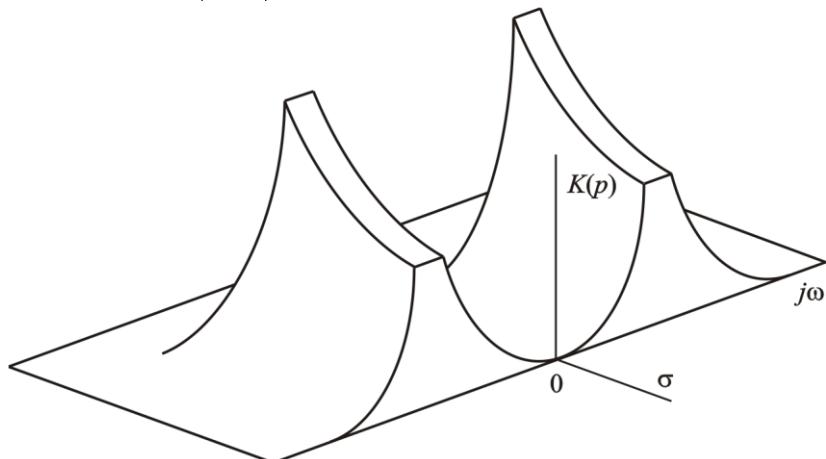
z_1, z_2, \dots, z_m , წერტილებს რომლებიც წარმოადგენენ განტოლების $b_m z^m + b_{m-1} z^{m-1} + \dots + b_1 z + b_0 = 0$ ფესვებს, უწოდებენ მოცემული გადამცემი ფუნქციის ნულებს.

(1.74)-ის განტოლებაში, მრიცხველის გაყოფისას მნიშვნელზე, თუ გავიტანო საერთო K_0 მამრავლს, მივიღებთ უგრეთწოდებულ გადამცემი ფუნქციის ნულ-პოლუსურ წარმოდგენას :

$$K(p) = K_0 \cdot \frac{(p - z_1)(p - z_2) \cdots (p - z_m)}{(p - p_1)(p - p_2) \cdots (p - p_n)}. \quad (1.75)$$

დიფერენციალური განტოლების (1.72) ნამდვილი კოეფიციენტები განაპირობებენ ნულების და პოლუსების შემდეგ თვისებას: კვედა ეს რიცხვები არიან ან ნამდვილი ან ქმნიან კომპლექსურად შეუდლებელ წყვილებს.

სშირად იყენებენ ოვალსაჩინო ხერხს: გადამცემ ფუნქციას ასახავენ ნულების და პოლუსების რუქით, რომელზეც პირობითი ნიშნებით (\circ -ნული, და $*$ - პოლუსი) დატანილია აღნიშნული წერტილები. თვით $K(p)$ ფუნქცია, რომელიც იღებს კოპლექსურ მნიშვნელობებს, შეუძლებელია წარმოვიდგინოთ გრაფიკულად. ამიტომ იქცევიან შემდეგნაირად: დეკარტული სისტემის კოორდინატების სიბრტყის ზევით ასახავენ სამ განზომილებიანი $|K(p)|$ ფუნქციის ზედაპირს (ნახ. 7.1).



ნახ. 7.1

7.1 ნახ.-ზე მოყვანილია გადამცემი ფუნქციის $|K(p)|$ ზედაპირის ზასიათი, რომელსაც აქვს ორი კომლექსურ-შეუდღებული პოლუები $p_{1,2} = -\alpha \pm j\omega_0$ და ერთი ნული $z=0$.

მიღებულ ზედაპირს აქვს ”მთიანი ლანდშაფტის” მახასიათებელი სახე; უსასრულოდ მაღალი მწვერვალები შეესაბამება პოლუებებს, ხოლო ღრმულები - გადამცემი ფუნქციის ნულებს. თუ შევასრულებთ ამ ზედაპირის კვეთას სიბრტყით, რომელიც შეიცავს როგორც ვერტიკალურ ღერძს, ასევე $j\omega$ ღერძს, მაშინ მივიღებთ სისტემის ასტ-ის პროფილს.

წრფივი სისტემის გადამცემი ფუნქციის პოლუები წარმოადგენს მახასიათებელი განტოლების (1.36) ფესვებს. ამიტომ სისტემის მდგრადობისათვის აუცილებელია და საკმარისი, რომ ეს პოლუები განლაგდენ მკაცრად კომპლექსური p ცვლადის მარცხენა ნახევარსიბრტყებში. საერთო შემთხვევაში გადამცემი ფუნქციის ნულები შეიძლება განლაგდნენ როგორც მარცხენა, ასევე მარჯვენა ნახევარსიბრტყებში.

7.3. შუნჩბის შებრუნვა

წრფივ სტაციონარულ სისტემაში სიგნალის გასვლის ოპერატორული მეთოდით ამოცანის ამონების დამაგვირგვინებელ ეტაპს წარმოადგენს ორიგინალის პოვნა, რომელიც შეესაბამება გამოსახულებას $U_{გამ}(p) = K(p)U_{შე}(p)$.

განვიხილოთ კერძო შემთხვევა, როცა ფუნქცია წარმოადგენს ორი კომპლექსური სისტემის ხარისხების მქონე მრავალწევრების ფარდობას: $U_{გამ}(p) = M(p)/N(p)$, ამასთან ჩავთვალოთ, რომ მრიცხველის ხარისხი m არ აღემატება მნიშვნელის n ხარისხს, და ამის გარდა, მნიშვნელის ფქსები p_i , $i = 1, 2, \dots, n$ მარტივია.

ორიგინალის პოვნის ხერხი, რომელიც პასუხობს ასეთ გამოსახულებას, ეფუძნება $U_{გამ}(p)$ ფუნქციის წარმოდგენას

$$ელემენტარული წილადების სახით: U_{გამ}(p) = \sum_{i=1}^n \frac{C_i}{p - p_i}.$$

C_i კოეფიციენტები არიან $U_{გამ}(p)$ ფუნქციის ნაშთები

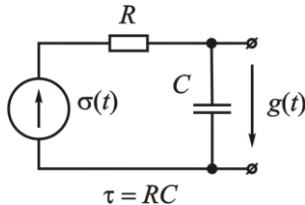
$$\text{პოლუების წერტილების, } \text{ამიტომ } U_{გამ}(p) = \sum_{i=1}^n \frac{M(p_i)}{N'(p_i)(p - p_i)}.$$

როგორც ცნობილია, $\frac{1}{(p - p_i)}$ გამოსახულებას შეესაბამება $\exp(p_i t)$ ორიგინალი. მაშასადამე, მივდივართ ცნობილ **შებრუნვა-ბის ფორმულამდე.** $U_{\text{გამ}}(p) = \sum_{i=1}^n \frac{M(p_i)}{N'(p_i)} \exp(p_i t).$ (1.76)

7.4. გამოსასვლელი სიგნალების პოვნის მაგალითები ოპერატორული მეთოდით

ოპერატორული მეთოდის პრაქტიკული გამოყენებისას ფორმალური გამოთვლების უდიდესი ნაწილი გამოირიცხება, თუ გამოვიყენებოთ ფართოდ გავრცელებულ **ლაპლასის** გარდამქნების ცხრილებს.

მაგალითი 1.17. იძოვეთ RC წრედის (ნახ. 7.2) გარდამავალი მახსიათებელი.



$$\text{ამოხსნა: } \text{აქ } \sigma(t) \leftrightarrow \frac{1}{p}, \quad K(p) = \frac{1}{1 + p\tau},$$

$$\text{ამიტომ } U_{\text{გამ}}(p) = \frac{1}{p(1 + p\tau)}. \text{ ამ ფუნქცი-}$$

ის ელემენტარულ წილადებად დაშლისას,

$$\text{მივიღებთ } U_{\text{გამ}}(p) = \frac{1}{p} - \frac{1}{(p + 1/\tau)}.$$

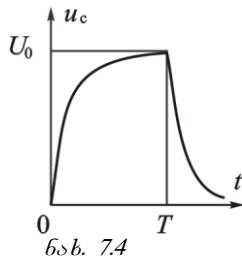
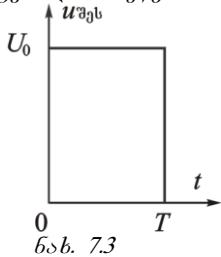
ბოლო ფორმულის მარჯვენა მხარის თრიგე შესაბრები თრიგი-ნალები ძარგად არის ცნობილი. საძიებელი გარდამავალი მახსიათე-ბელს აქვს სახე $g(t) = (1 - e^{-t/\tau})\sigma(t).$

მაგალითი 1.18. RC წრედის (ნახ. 7.2) შესახვლელზე მოქმედებს გართულისა ფორმის ემბ-ის კოდერმბულს T ხანგძლივობით და U_0 ამდღიგულით (იხ. ნახ. 7.3). გამოიმავალ სიგნალს წარმოადგენს ძაბვა წრედის კონდენსატორზე. იძოვეთ ფუნქცია, რომელიც აღწერს $u_c(t)$ ძაბვის ცვლილებას დროში.

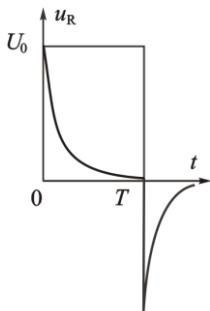
$$\text{ამოხსნა: } \text{შესახვლელ } \text{სიგნალ } \text{აქვთ } \text{გამოსახულება } U_{\text{გამ}}(p) = \frac{U_0}{p} (1 - e^{-pT}). \text{ ამ } \text{გამოსახულება } \text{შე } \exp(-pT) \text{ არსებობა } \text{ადამიტული } T$$

თემა 7. რეგულარული გეოგრაფი

სიდიდით. ამიტომ, მაგალითით 1.17-ში მიღებული რეზულტატის გამოყენებით, შევვიძლია ჩატვირთვა



$$u_C(t) = U_0 \left[1 - e^{-t/\tau} \right] \sigma(t) - U_0 \left[1 - e^{-(t-T)/\tau} \right] \sigma(t-T).$$



წარმოსახვითისათვის ბოლო ფორმულა
ითანაბრტყობილია წარმოვიდგინოთ შემდეგი
სახით:

$$u_C(t) = \begin{cases} U_0 \left(1 - e^{-t/\tau} \right) & \text{როცა } 0 \leq t \leq T \\ U_0 e^{-t/\tau} \left(e^{T/\tau} - 1 \right) & \text{როცა } t > T \end{cases}.$$

იგივე R და C პარამეტრებისას, თუ გამო-
სახველები მასასით დაკავშირდება მოიხსენება რეზის-
ტორის მომჭერებიდან, მაშინ ძაბვა რეზისტორზე
იქნება $u_R = u_{\text{შე}} - u_C$ (ნახ. 7.5).

ნახ. 7.5

მაგალითი 1.19. პარალელური რეზისტორი კონტურის იმპულსური
მასასით დაფარვა.

მშენეული მასასით დაფარვა. დანაკარგებიანი
პარალელური რეზისტორის კონტურის აღიანვენება დენის დელტა-იმპულსით
წრების განუშერებელ ნაწილში. გამოსავალ სიგნალს წარმოადგენს
ძაბვა კონტურში. ტოლობა $U(p) = Z(p)I(p)$ მიუთითებს იმაზე, რომ
ამ შემთხვევაში გადამცემი ფუნქციის როლს ასრულებს კონტურის
ოპერატორული წინაღობა $Z(p) = \frac{p/C}{p^2 + 2\alpha p + \omega_0^2}$, (1.77)

$$\text{ნადაც} \quad \alpha = \frac{1}{2RC}; \quad \omega_0^2 = \frac{1}{LC}.$$

მოხდერხებულია ფორმულა (1.77) წარმოვიდგინოთ შემდეგი სახით

**თავი I. დეტარმინირებული სიზნალების ზემოქმედება ხაზოგან
სტაციონარულ სისტემებზე**

$$Z(p) = \frac{p/C}{(p+\alpha)^2 + \omega_c^2} \quad (1.78)$$

სადაც $\omega_c = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$ - დანაკარგების მქონე კონტურის საკუთარი

რხევების სიხშირე.

დენის დელტა-იმპულსის გამოხატულება არის ერთი, ამიტომ ამ სისტემის იმპულსური ძახასიათებელი არის ორიგინალური, რომელიც შესხაბამება (1.78) გამოხატულებას. ლაპლასის გარდამქმნების

$$\text{ცხრილიდან გამოყლობთ} \quad h(t) = \frac{e^{-\alpha t}}{C} \left(\cos \omega_0 t - \frac{\alpha}{\omega_0} \sin \omega_0 t \right). \quad (1.79)$$

თუ კონტური მაღალგარგისობიანია ($\alpha \ll \omega_0$), მაშინ ფორმულა

$$(1.79) \quad \text{ოდნავ გამარტივდება} \quad h(t) \approx \frac{e^{-\alpha t}}{C} \cos \omega_0 t. \quad (1.80)$$

აუცილებელია გვახსოვდეთ, რომ ფორმულები (1.79) და (1.80) შეეხა-ბამება კონტურის აღნიშვნას დენის უსასრულოდ მოქლე იმპულსით, რომლის ფართობი ამიხდა მიუხედავად შეადგენს 1×10^3 . რეალურ მასშტაბში – ეს ძალაზე დიდი ხილიდან: მართვული იმპულსის $1 \text{ } \mu\text{s}$ ხანგძლივობით უნდა ჰქონდეს გიგანტური ამპლიტუდა 10^6 ა! არ არის გასაკირი, რომ როცა $C = 1000 \text{ pF}$, დახაწყის მომენტში ასეთი იმპულსი გამოიწვევს 10^6 კ ძაბვას. რეალურ დენის იმპულსს ამპლი-ტუდით $0,01$ ა და $1 \text{ } \mu\text{s}$ ხანგძლივობით აქვს ფართობი $10^{-8} \text{ A} \times \text{s}$; როცა $C = 1000 \text{ pF}$ კონტურის საჭყისი ძაბვა შეადგენს 10 pA .

ამრიგად, როცა $t > 0$, ძაბვას პარალელურ კონტურში, რომელიც ადიგნიშვნება $S_{\text{იმ}}$ ფართობის მქონე ნებისმიერი ფორმის დენის მოკლე იმპულსით, აქვს სახე $u(t) = \frac{S_{\text{იმ}} e^{-\alpha t}}{C} \left(\cos \omega_0 t - \frac{\alpha}{\omega_0} \sin \omega_0 t \right).$ (1.81)