
თემა 10. სიხშირულად-გამორჩევადი წრედები გიფტოზოლო-განი ზემოქმედებისას

ტიპიურ სიტუაციაში, მაგალითად, მოდულირებული სიგნალების მიღებისას, სასარგებლო სიგნალი მიეწოდება სიხშირულად-გამორჩევადი ხაზოვანი ფილტრის შესასვლელზე, რომლის სპექტრალურ სიმკვრივეს აქვს მკეთრად გამოხატული მაქსიმუმი წრედის გატარების ზოლის საზღვრებში. ამასთან, როგორც წესი, რევითი კონტურის რეზონანსული სიხშირე ემთხვევა გადამტანი სიხშირის რევებს (სიმეტრიული აწყობა).

შესასვლელი რადიოსიგნალის სპექტრი რომ ყოფილიყო მკაცრად შეზღუდული სიხშირეთა არით, რომლის საზღვრებში უცვლელი იქნებოდა ფილტრის გადაცემის სიხშირული კოეფიციენტი, მაშინ გამოსასვლელი სიგნალი იქნებოდა შესასვლელი სიგნალის მასშტაბური ასლი. მაგრამ სიხშირულად-გამორჩევადი სიხშირების ასმ და ზსმ გარდაუვალ არაიდეალურობას მიყვაროთ გამოსასვლელი სიგნალის დამახინჯებისაკენ. ქვემოთ განიხილება მეთოდი, რომელიც იძლევა საშუალებას ვიპოვოთ ვიწროზოლოვანი რევებით აღგზებული სიხშირულად-გამორჩევადი წრედების გამოსასვლელი გამოძახილები.

10.1. ძირითადი თანაფარდობები

განვიხილოთ ნებისმიერი ვიწროზოლოვანი წრედი, რომლის გადაცემის სიხშირული კოეფიციენტი $K(j\omega)$ განსხვავებულია ნულისგან სიხშირის დერძის $\pm\omega$ წერტილის გარემოში. ვივარაუდოთ, რომ შესასვლელ სიგნალი არის ვიწროზოლოვანი (კვაზიარმონიული) რევე სპექტრის ცენტრალური ω_0 სიხშირით. ეს ნიშნავს, რომ ფორმულაში

$$u_{\text{აქბ}}(t) = \text{Re} \left[\tilde{U}_{\text{აქბ}}(t) e^{j\omega t} \right] \quad (2.40)$$

კომპლექსური მომვლები $\tilde{U}_{\text{აქბ}}(t)$ არის გაცილებით უფრო ნელი ფუნქცია, ვიდრე $\cos \omega_0 t$ რევეა. ავლნიშნოთ შესაბამისობა სიგნალებსა და მათ სპექტრებს შორის: $u_{\text{აქბ}}(t) \leftrightarrow S_{\text{აქბ}}(\omega)$, $\tilde{U}_{\text{აქბ}}(t) \leftrightarrow G_{\text{აქბ}}(\omega)$, ამასთან (წიგნი “ელექტრული სიგნალები” თავი V, გვ.136, (5.51)) შესასვლელი სიგნალის სპექტრი და მისი კომპლექსური მომვლები შებმულნი არიან შემდეგნაირად:

$$S_{\text{აქბ}}(\omega) = \frac{1}{2} G_{\text{აქბ}}(\omega - \omega_0) + \frac{1}{2} G_{\text{აქბ}}^*(-\omega - \omega_0)$$

აქედან, ხაზოვანი წრედების ანალიზის სპექტრალური მეთოდის გამოყენებით, მივიღებთ გამოსასვლელი სიგნალის შემცირებას (2.41):

$$u_{\text{გამ}}(t) = \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^0 G_{\text{გამ}}^*(-\omega - \omega_0) K(j\omega) e^{j\omega t} d\omega + \frac{1}{4\pi} \int_0^\infty G_{\text{გამ}}(\omega - \omega_0) K(j\omega) e^{j\omega t} d\omega \quad (2.41)$$

პირველ ინტეგრალში ცვლადის $\omega = -\omega_0 - \Omega$ ჩანაცვლების შემდეგ, შევასრულოთ მისი გარდაქმნა:

$$\begin{aligned} \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^0 G_{\text{გამ}}^*(-\omega - \omega_0) K(j\omega) e^{j\omega t} d\omega &= \\ &= \left\{ \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^\infty G_{\text{გამ}}^*(\Omega) K(-j(\omega_0 + \Omega)) e^{j\Omega t} d\Omega \right\} e^{-j\omega_0 t}. \end{aligned} \quad (2.42)$$

ანალოგურად, $\omega = \omega_0 + \Omega$ ჩასმის გამოყენებით, გარდავქმნათ (2.41) ის მეორე ინტეგრალი:

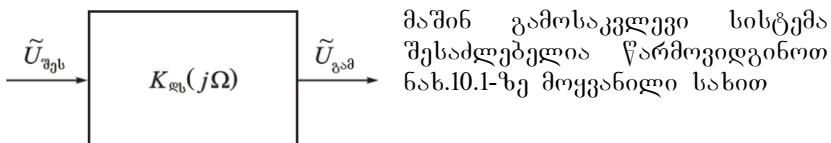
$$\begin{aligned} \frac{1}{4\pi} \int_0^\infty G_{\text{გამ}}(\omega - \omega_0) K(j\omega) e^{j\omega t} d\omega &= \\ &= \left\{ \frac{1}{4\pi} \int_{-\infty}^\infty G_{\text{გამ}}(\Omega) K(j(\omega_0 + \Omega)) e^{j\Omega t} d\Omega \right\} e^{j\omega_0 t}. \end{aligned} \quad (2.43)$$

შევნიშნოთ, რომ (2.42) და (2.43) გამოსასვლებების მარჯვენა ნაწილები არის კომლექსურად შეუდლებელი. ამის გარდა (2.24) საფუძველზე $K[j(\omega_0 + \Omega)]$ არის ვიწროზოლვანი წრედის დს-ექვივალენტის გადაცემის სიხშირული კოეფიციენტი. ამიტომ

$$u_{\text{გამ}}(t) = \text{Re} \left\{ \left[\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^\infty G_{\text{გამ}}(\Omega) K_{\text{დს}}(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega \right] e^{j\omega_0 t} \right\}.$$

ამ გამოსასვლებიდან ჩანს, რომ გამოსასვლელი სიგნალის კომპლექსური მომცლების სახე შეესაბამება გამოსასვლებას

$$\tilde{U}_{\text{გამ}}(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^\infty G_{\text{გამ}}(\Omega) K_{\text{დს}}(j\Omega) e^{j\Omega t} d\Omega. \quad (2.44)$$



ნახ. 10.1

մաժասածամյ, գամռասաշվլելո և օգնալու յօմելյելիքը մռմցլեցի ֆարմռալցին դրո՞մ նյլա ցվլագ ռեցաս և էյէլթրալյուրո և օմյուրուտ $G_{\text{ջաթ}}(\Omega) = G_{\text{պլ}}(\Omega)K_{\text{լլ}}(j\omega)$. (2.45)

Տոկո՞մ մաժամարհեցագ և օգնելյամյ զովրո՞նուուցանո և օգնալու բաշվաս ամռցանու ամռասենյլագ և սաժուրու դասավուս զոկուու Շյեսաշվլելո յօմելյելիքը մռմցլեցին նյմոյմեցացին ռյենյլութագո և ավուսու և օտցուու լուցուալյնեց, եռլու Շյեմց բաժագուցագ գամռասաշվլելո և օգնալու էռցնախյ

$$u_{\text{ջաթ}}(t) = \text{Re} \left[\tilde{U}_{\text{ջաթ}}(t) e^{j\omega t} \right] \quad (2.46)$$

(2.44) Ծուունա Շյեսածամյ և օտցուու լուցուալյ գամռասաշվլելո և օգնալու էռցնու և էյէլթրալյուր մյուուցա Ծուունա Շյեսածլյ էցլեց գամռյեցին լունուուց մյուուցին, մացալուուագ ռայրալյուլու մյուուցու, անցա լուցուալյ օնցյըրալյ մյուուցու, ռոմլու տաճամաց

$$\tilde{U}_{\text{ջաթ}}(t) = \int_{-\infty}^t \tilde{U}_{\text{պլ}}(\tau) h_{\text{լլ}}(t-\tau) d\tau. \quad (2.47)$$

Տաճաց $h_{\text{լլ}}(t)$ - լուցուալյ նյուցին օմքյուլսյուր մասասուատյեցլուա * քածալնու մուրուցա լուցուալյ նյուցին, զանեուուլյ ռուցուուց դոնամուրու նունցյա, պյուն լուցուալյ ռուցու, զուուրյ և բյուն զովրո՞նուուցան թյուցա. ամութա գամռասանյլելնեց յօմելյելիքը մռմցլեցին էռցնա ֆարմռալցին բաշուուցատ մարթու ամռցանա.

10.2. Ամելյություն-մռույլուուցա յուցանանալյ գամամռույրեցալյ նյուցյուցին յուցանանանալյ ըրտուուցանանանալյ գամամռույրեցալյ նյուցյուցին

Անրույլ մացալուուագ գանցուուուու ամութա - յուցանալյուր ամ-ռեցու և $u_{\text{պլ}}(t) = U_0(1+M \cos \Omega t) \cos \omega_0 t$ գաշվլա յուցանալյուր ան ռյենանանանան մամռույրեցալյ նյուցուու գաճացը մուսու և օպույլու կույցու շոյնիուու $K(j\omega) = \frac{-K_{\text{պլ}}}{1 + j(\omega - \omega_{\text{պլ}})\tau_d}$.

Շյմոցուրանու գասամարթուուցա դաշյեց հաշուալու, ռում ռյենանանան սունուրյ առաջ և դա գաճամբանու ռեցուու առաջ սունուրյ յուցանանան յուցուուցա. օպույլու յու սունուրյ սապաց սունուրագ, մուցուուցա Շյեսաշվլելո և օգնալու յօմելյելիքը մռմցլեցին.

$$\tilde{U}_{\text{պլ}}(t) = U_0(1+M \cos \Omega t), \quad (2.48)$$

Տաճաց M - մռույլացու յօմեցուուցին.

გამაძლიერებელის ღს-ექივალენტის გადაცემის სინუსოიდული
კოეფიციენტი იქნება $K_{\text{და}}(j\Omega) = \frac{-K_{\text{რე}}}{1 + j\Omega\tau_3}$. (2.49)

(2.48) და (2.49), ჩვეულებრივი კომპლექსური ამპლიტუდების მეორების გამოყენებით, რომელიც ცნობილია წრედების თეორიიდან:

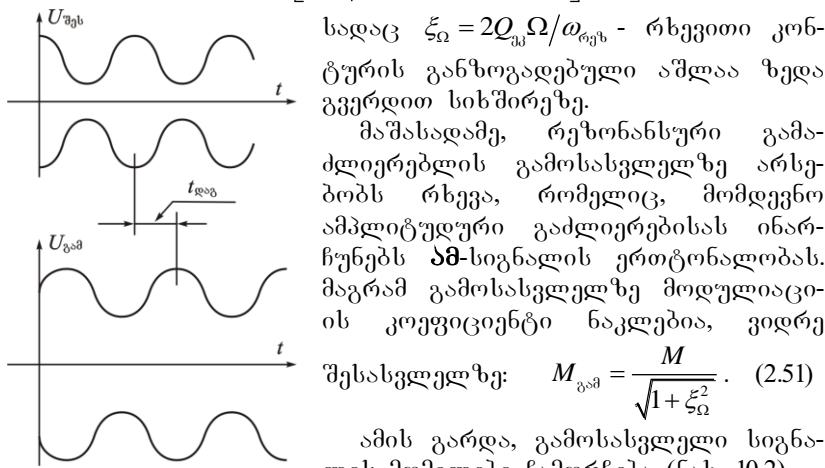
$$\tilde{U}_{\text{და}}(t) = -K_{\text{რე}} U_0 - \frac{K_{\text{რე}} U_0 M}{\sqrt{1 + \Omega^2 \tau_3^2}} \cos(\Omega t - \vartheta_\Omega),$$

სადაც ფაზური წანაცვლება $\vartheta_\Omega = \arctg \Omega \tau_3$.

კომენტარი: ამოხსნის ხერხი მარტივია იმიტომ, რომ შესასვლელი კომპლექსური მომცველი არის მუდმივი მდგრენელის და ჰარმონიული რეგის ჯამზ.

(2.46) ფორმულის გამოყენებით თუ მივიღებთ მხედვებლიბაში, რომ კონტურის დროის მუდმივა $\tau_3 = 2\Omega_{\text{და}}/\omega_{\text{რე}}$, მაშინ გამაძლიერებელის გამოსასვლელი სიგნალი:

$$u_{\text{და}}(t) = -K_{\text{რე}} U_0 \left[1 - \frac{M}{\sqrt{1 + \xi_\Omega^2}} \cos(\Omega t - \vartheta_\Omega) \right] \cos \omega_0 t, \quad (2.50)$$



ნახ. 10.2

$$t_{\text{და}} = \vartheta_\Omega / \Omega \quad \text{დროით.}$$

სადაც $\xi_\Omega = 2\Omega_{\text{და}} \Omega / \omega_{\text{რე}}$ - რხევითი კონტურის განზოგადებული აშლაა ზედა გვერდით სინუსოიდური.

მაშასადამე, რეზონანსური გამაძლიერებელის გამოსასვლელზე არსებობს რხევა, რომელიც, მომდევნო ამპლიტუდური გაძლიერებისას ინარჩუნებს პლიკაციის ერთონალობას. მაგრამ გამოსასვლელზე მოდულიაციის კოეფიციენტი ნაკლებია, ვიდრე

$$\text{შესასვლელზე: } M_{\text{და}} = \frac{M}{\sqrt{1 + \xi_\Omega^2}}. \quad (2.51)$$

ამის გარდა, გამოსასვლელი სიგნალის მომცველი ჩამორჩება (ნახ. 10.2) შესასვლელი სიგნალის მომცველის

მაგალითი 2.6. პარამეტრებით: მოდულაციას კოეფიციენტი $M = 0,8$, რეზონანსული $b_0 \approx 0,7$ და $\omega_0 = \omega_{\text{დრ}} = 5 \cdot 10^6 \text{ rad}^{-1}$,

$\Omega = 3 \cdot 10^4 \text{ rad}^{-1}$ გადის გამაძლიერებელში, რომელიც აწყობილია გადაზტანის სიხარულის გამაძლიერებლის კონტროლის უკიგალენტური გარემოსთვის. $Q_{\text{გამ}} = 75$. იმუშავთ $M_{\text{გამ}}$ და $t_{\text{გამ}}$.

ამონების: რჩევითი კონტურის განზოგადებული აქტო ზედა გვერდით ხილში მოვალეობა და $\xi_{\Omega} = 2 \cdot Q_{\text{ა}} \cdot \Omega / \omega_0 = 2 \cdot 75 \cdot 3 \cdot 10^4 / 5 \cdot 10^6 = 0,9$, აქციანტი

$$\text{Гомогенізовано} \quad M_{\text{гв}} = \frac{M}{\sqrt{1 + \xi^2}} \quad \text{Збагачення} \quad M_{\text{гв}} = \frac{0,8}{\sqrt{1 + 0,81}} = 0,59 .$$

ამრიგად, აღვილო აქვთ მოდელაციის სიღრმის საგძრობ შემცირებას.
კინადან გაზური წანაცვლება განისაზღვრება $\vartheta = \arctg \Omega \tau_{\text{d}}$, ხოლო

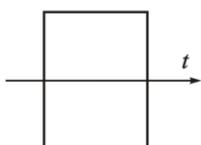
$\tau_3 = 2\Omega_{\text{ж}}/\omega_{\text{рёб}} = 2 \cdot 75 / 5 \cdot 10^6$, где $\Omega_{\text{ж}} = \arctg 0.9 = 0.733$ радиан и $\omega_{\text{рёб}} = \omega_0 t_{\text{рёб}} = \Omega_0 / \Omega = 0.733 / (3 \cdot 10^4) = 24$ радиан.

**10.3. ჰარმონიული ემბ-ის ჩართვის იმპულსის ზემოქმედება
რეზონანსულ გამაძლიერებელზე**

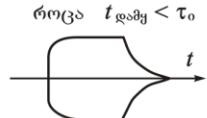
მრავალ რადიოტექნიკურ სისტემაში (რადიოლოგიური, მრავალარხისანი კავშირის სისტემები) სასარგებლო ინფორმაცია გადაიცემა მართვულთხა იმპულსების მიმდევრობის საშუალებით.

გადიან რა რეზონანსულ სიხშირულად გამორჩევად
სისტემებში, რომლებიც შეადგენერ რადიომიდები
მოწყობილობების განუყოფელ ნაწილს, ასეთი იმპულსები
რამდენადმე მახილეებიან (იხ. ნახ. 10.3).

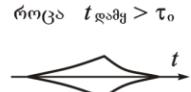
რადიოიმპულსი
გამაძლიერებლის
შესასვლელზე



რადიოიმპულსი
გამაძლიერებლის
გამოსასვლელზე



რადიომპულსი
გამაძლიერებლის
გამოსასვლელზე



65b. 10.3

თემა 10. სიხურულე-გამორჩევადი ზრდები ვიზოგოთოვანი გემოდედნის

იმისათვის, რომ შევაფასოთ ამ არასასურველი დამახინჯების ხარისხი, ამოქსნათ გადაცემის სიხშირული კოეფიციენტის $K(j\xi_{\text{დ}}) = \frac{-SR_{\text{რე.გ}}}{1+j\xi_{\text{დ}}}$ (თავი 8 (2.12)) მქონე ერთგონტურიანი

რეზონანსული გამაძლიერებლის გამოსასვლელზე სიგნალის შესახებ ამოცანა, იმ პირობის დროს, რომ შესასვლელზე მოქმედებს სიგნალი $u_{\text{დ}}(t) = U_m \cos(\omega_0 t) \cdot \sigma(t)$.

გთქვათ გამაძლიერებელი აწყობილია **მატარებელ** სიხშირულე ე.ი. $\omega_{\text{რე.გ}}(t) = \omega_0$. მაშინ, ამ სიხშირის არჩევისას საყრდენ სიხშირედ, კომპლექსური მომვლებისთვის მივიღებთ შემდეგ გამოსახულებას:

$$\tilde{U}_{\text{დ}}(t) = U_m \sigma(t). \quad (2.52)$$

(2.49) გადაცემის სიხშირული კოეფიციენტის მქონე წრფივ სისტემაზე (2.52) სიგნალის ზემოქმედების შესახებ ამოცანა განხილული იყო მე-8 თავში RC წრედის გარდამავალი მახასიათებლის შესწავლისას. ამიტომ შეიძლება ვისარგებლოთ ცნობილი შედეგით და ჩაგრეროთ

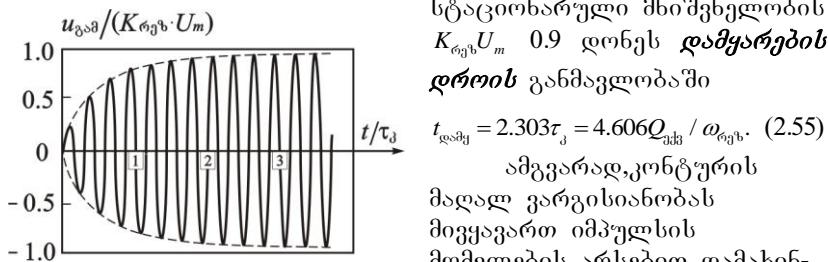
$$\tilde{U}_{\text{დ}}(t) = -K_{\text{რე.გ}} U_m [1 - \exp(-t / \tau_k)] \sigma(t). \quad (2.53)$$

მაშინ გამაძლიერებლის გამოსასვლელი სიგნალი

$$u_{\text{დ}}(t) = -K_{\text{რე.გ}} U_m [1 - \exp(-t / \tau_k)] \cos(\omega_0 t) \sigma(t). \quad (2.54)$$

(2.54) ფორმულის მიხედვით აგებული გრაფიკი ნახ. 10.4 ნაჩვენებია სიგნალის სიხშირულე აწყობილი რეზონანსული გამაძლიერებლის გამოსასვლელზე რევენების დაყარების პროცესი

გამოსასვლელი სიგნალის მიმდინარე ამპლიტუდა აღწევს



$$t_{\text{დამ}} = 2.303 \tau_{\text{დ}} = 4.606 Q_{\text{დ}} / \omega_{\text{რე.გ}}. \quad (2.55)$$

ამგარად, კონტურის

მაღალ ვარგისიანობას

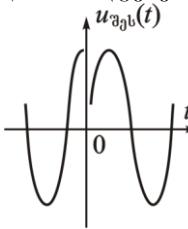
მივყავაროთ იმპულსის

მომვლების არსებით დამახინჯება.

ნახ. 10.4

10.4. ფაზომანიული რებადი სიგნალების ზემოქმედება რეზონანსულ გამაძლიერებელზე

როგორც უკვე იყო აღნიშნული, თანამედროვე რადიოტექნიკაში ხშირად გამოიყენება სიგნალები, რომლებიც წარმოადგენენ პარმონიული რხევების მონაკვეთებს, რომელთა



საწყისი ფაზა იცვლება ნახტომებით დროის დისკრეტულ მომენტებში. მსგავს სიგნალებს უწოდებენ **ფაზომანიული რეგულ რხევებს** (იხ. ნახ. 10.5).

ასეთი სიგნალების სიხშირულად-გამორჩევად წრედებში გატარების შესწავლისას განვიხილოთ მოდელური ამოცანა ერთკონტურობაზე რეზონანსულ გამაძლიერებელზე, რომლის

ნახ. 10.5 შესავლელზე მოქმედებს სიგნალი ფაზის ნახტომისებური ცვლილებით φ_0 რადიანზე, როცა $t=0$:

$$u_{\phi_0}(t) = \begin{cases} U_m \cos(\omega_{\phi_0} t) & t < 0, \\ U_m \cos(\omega_{\phi_0} t + \varphi_0) & t \geq 0. \end{cases} \quad (2.60)$$

ამ სიგნალს პასუხობს კომპლექსური მომვლები

$$\tilde{U}_{\phi_0}(t) = -U_m [\sigma(-t) + e^{j\varphi_0} \sigma(t)]. \quad (2.61)$$

დუამედის ინტეგრალის მეთოდის გამოყენებით ვპოვლობთ გამოსასვლელზე კომპლექსურ მომვლებს:

$$\tilde{U}_{\phi_0}(t) = -\frac{K_{\phi_0} U_m}{\tau_d} \int_{-\infty}^t [\sigma(-\tau) + e^{j\varphi_0} \sigma(\tau)] e^{-(t-\tau)/\tau_d} d\tau \quad (2.62)$$

როცა $t < 0$ (2.62) ფორმულიდან გამომდინარეობს, რომ

$$\tilde{U}_{\phi_0}(t) = -\frac{K_{\phi_0} U_m}{\tau_d} \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)/\tau_d} d\tau = -K_{\phi_0} U_m, \quad (2.63)$$

ე.ო. ფაზის ნახტომის მომენტამდე გამაძლიერებელი იმყოფება პარმონიული აღგზების სტაციონარულ რეჟიმში. თუ $t > 0$,

$$\begin{aligned} \tilde{U}_{\phi_0}(t) &= -\frac{K_{\phi_0} U_m}{\tau_d} \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)/\tau_d} d\tau - \frac{K_{\phi_0} U_m e^{j\varphi_0}}{\tau_d} \int_{-\infty}^t e^{-(t-\tau)/\tau_d} d\tau = \\ &= K_{\phi_0} U_m [e^{-t/\tau_d} + e^{j\varphi_0} (1 - e^{-t/\tau_d})]. \end{aligned} \quad (2.64)$$

ავდნიშნოთ, რომ $t=0$ (2.63) და (2.64) გამოსახულებები გვაძლევენ ერთნაირ შედეგს: $\tilde{U}_{\text{გამ}}(0) = -K_{\phi_0} U_m$. თუ $t / \tau_d \ll 1$, მაშინ $\tilde{U}_{\text{გამ}}(t) \approx -K_{\phi_0} U_m \exp(j\phi_0)$, ე.ი. გარდამავალი სისტემის დასრულებისას სისტემა გადადის ახლ სტაციონარულ მდგომარეობაში, რომელიც განსხვავდება საწყისისაგან ϕ_0 რადიანის ტოლი ფაზური ძერით.

კომპლექსური მომვლების მოდულის გამოვლისას, ვპოვლობთ გამოსახულებას გამოსასვლელი სიგნალის მომვლებისათვის როცა $t > 0$:

$$U_{\text{გამ}}(t) = K_{\phi_0} U_m \left\{ [e^{-t/\tau_d} + (1 - e^{-t/\tau_d}) \cos \phi_0]^2 + (1 - e^{-t/\tau_d})^2 \sin^2 \phi_0 \right\}^{1/2}. \quad (2.65)$$

(აიდება კვადრატული ფესვის დადებითი მნიშვნელობა) პრაქტიკაში ხშირად გამოიყენება სიგნალები 180° -იანი ფაზური მანიპულაციით. ამ კერძო შემთხვევაში

$$U_{\text{გამ}}(t) = K_{\phi_0} U_m |2 \exp(-t / \tau_d) - 1|.$$

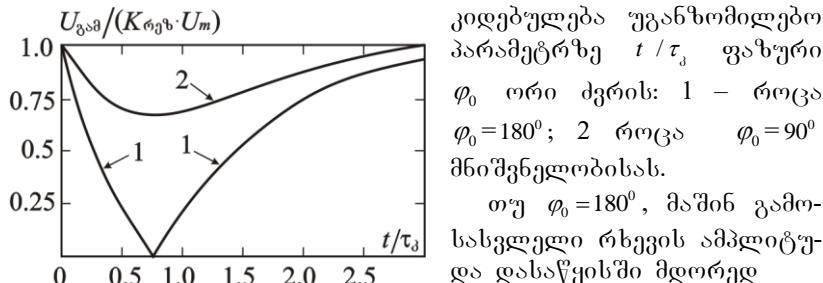
აქ გამოსასვლელი სიგნალის ამპლიტუდა ხდება ნულის ტოლი t_0 დროის მომენტში, რომელიც წარმოადგენს

$$2 \exp(-t_0 / \tau_d) - 1 = 0,$$

განტოლების ფესვს, საიდანაც $t_0 = 0.693\tau_d$ (იხ. ნახ. 10.6). (2.67)

t_0 დროის მომენტში შესახველდი სიგნალი საბოლოოდ ”აქრობებ” რხევებს, რომელიც არსებობს კონტურში ფაზის ნახტომაში

ნახ. 10.6 მოვანილია რეზონანსური მაძლიერებლის გამოსასვლელი სიგნალები აღგმნებული ფაზომანიპულირებადი სიგნალების გავლის შემდეგ. ნაჩვენებია ფიზიკური მომვლების დამო-



თუ $\phi_0 = 180^\circ$, მაშინ გამოსასვლელი რხევის ამპლიტუდა და დასაწყისში მდორედ

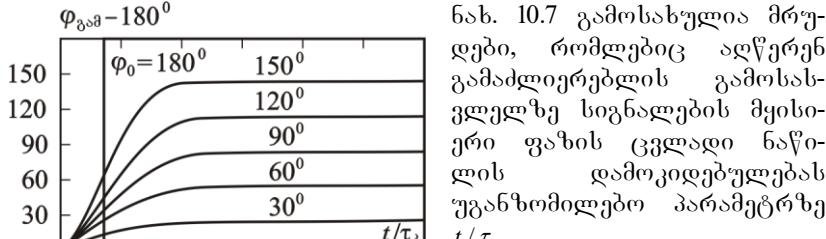
ნახ. 10.6

მცირდება ნულადან სიგნალების მიმღებების პროექტირებისათვის პირველხარისხოვან ინტერვალის განმავლობაში.

ფაზომანიკულირებადი სიგნალების მიმღებების პროექტირებისათვის პირველხარისხოვან ინტერვალის წარმოადგენს გამაძლიერებლის გამოსასვლელზე მყისიერი ფაზის ცვლილების კანონი. გამოსასვლელი კომპლექსური მომვლების ჩაწერით ფორმით $U_{\phi,\theta}(t) \approx U_{\phi,\theta}(t) \exp[j\varphi_{\phi,\theta}(t)]$, (2.64) ფორმულიდან გვაქვს მყისიერი ფაზის (რად) შემდგენ გამოსასვლება:

$$\varphi_{\phi,\theta}(t) = \pi + \arg[(1 - e^{-t/\tau_k}) \cos \varphi_0 + e^{-t/\tau_k} + j(1 - e^{-t/\tau_k})^2 \sin \varphi_0]. \quad (2.68)$$

მარჯვენა ნაწილის პირველი შესაკრები გვაძლევს მუდმივ ფაზურ ძვრას, რომელიც არ ასრულებს პრინციპიალურ როლს.



$\varphi_0 = 180^\circ$ არის გადაგვარული შემთხვევა; აქ გამოსასვლელის ფაზა იცვლება ნახტომის ებურად $t = t_0$ დროის მომენტში [იხ. ფორმულა (2.67)]. φ_0 -ის სხვა მნიშვნელობებისას კი გამოსასვლელზე სიგნალის ფაზა იცვლება დროში უწყვეტად.

გამაძლიერებლის გამოსასვლელზე რხევების ფაზა მყარდება კონტურის დროის მუდმივას რიგის დროის მონაკვეთზე.